
－自動運転の動作モード


感知誤差（ $\pm$ 約 $10 \% R H$ ）

## 設定湿度による自動運転

設定湿度より部屋の湿度が高いとき・•••••••運転
設定湿度より部屋の湿度が低いとき・•••••••羽根停止
残置運転終了後，センサーは2分間感知を行ないません。
湿度設定ツマミの数値は目安ですので，お好みの数値に合わせてお使いください。
最初の1時間は強制的に運転します。

圁ご注意

- 次のような場所には取り付けないでください。誤動作や感知不良の原因になることがあります。
- 直射日光などが当たるところ。

製品の近くに棚などの障害物があるところ。
暖房器具の近くや，空調機器の風が当たるところ。

| 名 |  | 名 称 |  | 品 | 番 |  |
| :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: | :---: |
|  |  |  |  | $F Y-17 \mathrm{CHH8}$ |  |  |
| 作成年月日 |  | 3 | 尺 度図 面 |  |  | 改貄N0 |
| 改訂年月日 |  |  | Free整理番号 | DN |  | 0 |
| パナソニツクエコシステムズ株式会社 |  |  |  |  |  |  |

