

――○目次○――

第1章 多粒子系の力学・熱力学の基礎

1.1 ニュートンの運動方程式	2	1.3.2 変分原理とハミルトンの方程式	7
1.1.1 惯性系における運動方程式	2	1.3.3 正準変換	8
1.1.2 エネルギーの保存と角運動量の保存	2	1.3.4 対称性と保存則	9
1.1.3 加速度系での運動方程式	3	1.3.5 リュウビルの定理	9
1.1.4 質点系と剛体の運動方程式	3	1.4 熱平衡状態	11
1.1.5 ニュートンの方程式の不便さ	3	1.5 微視的統計量と現象論的物理量	12
1.2 ラグランジュの方程式	5	1.5.1 ベルヌーイの式	12
1.3 ハミルトンの方程式	7	1.5.2 ビリアルの定理	12
1.3.1 運動方程式(正準方程式)	7		

第2章 分子動力学法

2.1 分子動力学法の基礎	16	2.2.2 境界条件と荷重負荷条件の設定	73
2.1.1 原子(分子)間ポテンシャル	16	2.2.3 フォノン分散曲線	76
2.1.2 アンサンブル/巨視的条件の設定	36	2.2.4 ひずみ/応力	77
2.1.3 運動方程式と初期条件,境界条件	38	2.2.5 弹性定数	78
2.1.4 運動方程式の数値解法	43	2.3 熱流体系のシミュレーション	80
2.1.5 原子(分子)の集団の構造特性と巨視的量の計算方法	53	2.3.1 ポテンシャル関数・境界条件・初期条件の設定	80
2.1.6 拡張された分子動力学法	56	2.3.2 バルク物性	83
2.1.7 第一原理分子動力学法	64	2.3.3 界面・相変化	84
2.2 材料(固体)系のシミュレーション	70	2.3.4 状態図,超臨界とクラスタ	89
2.2.1 初期構造の構成法	70		

第3章 メトロポリスモンテカルロ法

3.1 メトロポリス MC 法の基礎	102	3.2.2 相平衡の成立条件	112
3.1.1 はじめに	102	3.2.3 CEMC 法による相平衡状態の実現	112
3.1.2 メトロポリス MC 法の原理	102	3.2.4 その他の MC 法	116
3.1.3 メトロポリス MC 計算プログラム例	104	3.2.5 ギブスアンサンブル MC 法	117
3.1.4 カノニカルアンサンブル MC 法	104	3.3 自由エネルギーとエントロピー	120
3.1.5 定温定圧アンサンブル MC 法	107	3.3.1 各種の自由エネルギー	120
3.1.6 グランドカノニカルアンサンブル MC 法	107	3.3.2 パラメータ積分による自由エネルギー評価	120
3.1.7 ミクロカノニカルアンサンブル MC 法	109	3.3.3 粒子挿入法による化学ポテンシャル評価	121
3.1.8 Brownian Dynamics 法	109	3.3.4 分布関数の利用	123
3.1.9 疑似乱数の生成	110	3.3.5 サンプリング効率の向上のために	125
3.2 相平衡状態のモンテカルロシミュレーション	112		
3.2.1 相平衡状態	112		

第4章 直接シミュレーションモンテカルロ法

4.1 DSMC 法の基礎	130	4.1.6 関数副プログラム	133
4.1.1 はじめに	130	4.1.7 DSMC 計算で使用する配列変数	133
4.1.2 DSMC 法の計算手順の概要	130	4.1.8 例題(超音速自由噴流)プログラムの開始	133
4.1.3 DSMC 法の特徴	130	4.1.9 流れ場のセル分割	134
4.1.4 例題の概略	131	4.1.10 セル内分子数とシミュレーション分子の重み係数	135
4.1.5 特定分布の乱数発生	132		

4.1.11 分子モデル (VHS 分子と VSS 分子)- 衝突計算その 1	135	4.2.3 ボイド (Boyd) モデル	151
4.1.12 分子間衝突の計算-衝突計算その 2	137	4.2.4 DMC (dynamic molecular collision) モデル	152
4.1.13 流入境界からの分子の流入	138	4.2.5 CTC (classical trajectory calculation)-DSMC モデル	156
4.1.14 分子の物理空間 (流れ場) 内の移動	139		
4.1.15 分子の所属セル算出と参照配列上での分子の 並べ替え	142		
4.1.16 分子間衝突のプログラム-衝突計算その 3	142	4.3 境界条件 (流入境界, 流出境界, 固体表面 (面分子干渉))	157
4.1.17 流れ場データのサンプリング	143	4.3.1 流入境界, 流出境界	157
4.1.18 最終データ処理	144	4.3.2 固体表面 (面分子干渉)	158
4.1.19 例題プログラムからの発展	144		
4.1.20 超音速自由噴流の DSMC プログラム	145	4.4 高速解法	161
4.2 分子衝突モデル	150	4.4.1 並列計算機のアーキテクチャ	161
4.2.1 緒言	150	4.4.2 SPMD モデルと MPMD モデル	161
4.2.2 ラーセン・ボルグナッケ (Larsen-Borgnakke: LB) モデル	150	4.4.3 並列言語	161
		4.4.4 プログラムの並列化の例	162
		4.5 応用例	165
		4.5.1 半導体工学における応用例	165
		4.5.2 宇宙工学における応用例	166

第 5 章 離散粒子法

5.1 粉体・粒状体	172	5.2.2 粒子系混相流におけるミクロ・マクロ	176
5.1.1 粒状体モデル	172	5.2.3 流体運動の計算	177
5.1.2 粉体・粒状体の変形とレオロジー	173	5.2.4 粒子運動の計算	177
5.1.3 粉体成形シミュレーション	174	5.2.5 モデルパラメータ	179
5.2 粒子系混相流	176	5.2.6 まとめに代えて	180
5.2.1 はじめに	176		

第 6 章 格子ガス法

6.1 セル・オートマトンと計算力学	184	6.2 格子ガス法による流れ解析	186
6.1.1 セル・オートマトンとは	184	6.2.1 格子ガスオートマトン	186
6.1.2 セル・オートマトンの特徴	184	6.2.2 格子ボルツマン法	188
6.1.3 セル・オートマトンの応用	185	6.2.3 2 相格子ボルツマンモデル	189
		6.2.4 格子ガス法へのコメント	190